

Meneroka STEM & Pengekodan dengan Kit Maker UNO RBT Tahun 5

Meneroka STEM & Pengekodan dengan Kit <u>MAKER UNO</u> RBT Tahun 5

Ditulis oleh Abd Rahim bin Kasiman Cheryl Ng

Disemak oleh Idris Zainal Abidin

Ilustrasi oleh Suhana Oazmi Abd Rahim bin Kasiman

Feb 2022 (v1.0)

Diterbitkan oleh



Hak cipta @ 2022 Cytron Technologies Hak cipta terpelihara.

Diterbitkan oleh Cytron Technologies Sdn Bhd No 1, Lorong Industri Impian 1, Taman Industri Impian, 14000 Bukit Mertajam, Pulau Pinang, Malaysia. Tel: +604-5480668

Dapatkan kit dari <u>www.cytron.io/p-standard-5-rbt-uno-project-kit</u>

Isi Kandungan

Kandungan dalam kotak	01
Jom pasang!	02
Asas 1 : LED	
Asas 2 : Butang Tekan	28
Asas 3 : Pembaz	39
Asas 4 : Motor Servo	51
Projek 1 : Pagar Keselamatan	60
Projek 2 : Lintasan Pelican	65
Projek 3 : Pemasa 5 minit	71
Projek 4 : Siapa Cepat?	
Projek 5 : Metronom Mekanikal	98





Kandungan dalam Kotak



1 x Buku Panduan Kit RBT

Jom Pasang Perkakasan!



Imbas untuk tonton video demo pemasangan









Ceraikan semua bahagian yang telah dipotong dari kotak.



Lekat stiker label pada kepala pin (pin header) Maker UNO seperti yang ditunjukkan.











Posisikan papan Maker UNO di dalam kotak seperti yang ditunjukkan (sila rujuk lubang pada kotak untuk penjajaran).



Jom Pasang!

Masukkan rivet dari luar kotak dan tekan dengan kuat untuk memasang papan Maker UNO pada kotak.











Masukkan suis tekan melalui lubang pada bahagian atas kotak. Tolak sehingga ia terpasang di tempatnya.



Pasangkan wayar merah pada pin 2 dan wayar hitam pada pin GND pada papan Maker UNO.

Warna Wayar Suis Tekan	Pin Maker UNO
Hitam	GND
Merah	2











Masukkan motor servo melalui lubang pada bahagian atas kotak. Tolak sehingga ia terpasang di tempatnya.



Sambungkan wayar sambungan servo pada terminal wayar motor servo.



Pasangkan wayar putih ke pin 9, wayar merah ke pin kuasa 5V dan wayar hitam ke pin GND pada papan Maker UNO.

Wayar Wayar Pin Servo Sambungan Maker Motor UNO Servo Jingga Putih 9 Merah Merah **5**V Hitam GND Coklat











Ceraikan 4 wayar dan pasangkan pada pin modul lampu isyarat seperti yang ditunjukkan.



Posisikan modul lampu isyarat dan masukkan wayar melalui lubang pada bahagian atas kotak.



Masukkan rivet dari bahagian dalam kotak dan tekan dengan kuat untuk memasang modul lampu isyarat pada kotak.

Pin pada Modul Lampu Isyarat	Wayar Jenis Male to Female
GND	Hitam
R	Merah
Υ	Kuning
G	Hijau











Pasangkan wayar hitam pada pin GND, wayar merah pada pin 13, wayar kuning pada pin 12 dan wayar hijau pada pin 11 pada papan Maker UNO.



Lekatkan palang yang telah diceraikan dari kotak pada lengan motor servo.



Pasangkan pada motor servo. Tadaa... anda telah berjaya menghasilkan sambungan perkakasan.

Wayar Jenis Male to Female	Pin Maker UNO
Hitam	GND
Merah	13
Kuning	12
Hijau	11



Asas 1: (LED)



GND R Y

Asas 1: LED



Perisian (Software)

- Maker UNO boleh diaturcara menggunakan pelbagai platform seperti Arduino IDE, ArduBlock, mBlock dan lain-lain.
- Bagi Modul Kit MAKER UNO RBT Tahun 5, kita akan menggunakan perisian mBlock.
- mBlock ialah alat perisian pengaturcaraan STEAM yang direka untuk pengaturcaraan bagi kanak-kanak. Ia dibangunkan berdasarkan kod Scratch 3.0 dan Arduino. Ia menyokong bahasa pengaturcaraan berasaskan blok dan teks.



Instalasi mBlock dan tetapan Kit RBT Tahun 5



Buka pelayar internet dan taip pautan bagi <u>https://mblock.makeblock.com/en-us/download/</u>



Muat turun '*mBlock PC version*' dan buat instalasi pada komputer anda. Setelah selesai instalasi, buka perisian mBlock.

	1	Downloa	d mBlock			
	One-s	top coding platform t trusted by 15 million e	ailored to coding education educators, and learners	n,		_
	Block web version rome browser recommended > pport Windows/Mac/Linux/Chron	> nebook	Code with blocks		ode with Python	
CONTRACTOR NOT	1Block PC version rsion: V5.3.5 leased: 2021.06.18 leased log >> Previous versio	n >>	Download for Wind		ownload for Mac	
	Block mobile app arn coding in phones and tab	lets	Android Access 60 (Access of the Access of the Access of the	vices only. X86 pported)	IOS 100 100 -	7 Support
12-1	1			1	No. Martin	() and and a second sec



JOM Kenali Fitur Antara Muka mBlock dahulu





Antara Muka mBlock dan arahan blok diagram



Menambah Peranti Kit RBT Tahun 5 pada mBlock



add

Pada tab Devices, klik butang ' 🛨 ' bagi menambah modul Kit RBT tahun 5.





Menambah Peranti Kit RBT Tahun 5 pada mBlock



Tetingkap bagi 'Device Library' akan muncul, cari modul 'RBT Tahun 5'.





Klik tanda '---- ' bagi memuat turun modul tersebut.



Klik tanda '☆' untuk menetapkan peranti yang selalu digunakan. Klik OK.





Perkakasan LED

- LED (Light Emitting Diode) atau diod pemancar cahaya adalah komponen elektronik yang akan memancarkan cahaya sekiranya LED diberi sumber bekalan kuasa.
- Kebiasaannya, pengujian kerlipan LED digunakan untuk memeriksa sama ada papan mikro pengawal berfungsi dengan baik.







Pendawaian LED



Pengaturcaraan bagi LED



Klik ikon [RBT Tahun 5] di Tab Devices.









Pengaturcaraan bagi LED



Pengaturcaraan bagi LED

Klik KANAN pada blok **[turn (ON) LED as pin (13)]** untuk mengeluarkan menu. Pilih **'Duplicate'** dan susun blok terhasil seperti pada gambarajah disebelah.



Ubah status dari ON kepada OFF seperti dalam gambarajah.

> TAHNIAH! Anda telah berjaya menulis aturcara bagi kerlipan LED. Namun begitu, aturcara MESTI dimuat naik untuk melihat hasilnya pada Maker UNO.

Mari teruskan langkah seterusnya dengan memuat naik aturcara kepoda Maker UNO.

Memuat naik aturcara LED



Sambungkan perkakasan ke komputer menggunakan wayar USB dibekalkan.





Memuat naik aturcara LED



Tetingkap bagi USB akan muncul. Pilih nombor **[Com]** yang betul mengikut perkakasan yang disambung. Klik **[Connect]** setelah selesai memilih.





Pada tab Devices, akan muncul butang



. Klik butang itu untuk

memuat naik aturcara.



Asas Rekabentuk Pengaturcaraan



Wow! Anda telah berjaya memuat naik aturcara pertama anda. Tetapi LED tersebut hanya membuat 1 kerlipan sahaja.

Di dalam buku teks anda, ini dikenali sebagai **struktur kawalan jujukan** dimana ianya melakukan arahan tersebut untuk sekali sahaja.

Seterusnya, mari kita membuat kerlipan LED secara berulangan.

Untuk itu, kita perlu menambah satu arahan pada aturcara untuk menukar struktur kawalan jujukan kepada struktur kawalan ulangan.



Struktur Kawalan Ulangan



Struktur Kawalan Ulangan



Klik kategori [Control] dan pilih blok



. Letakkan blok itu di bawah

blok [When Maker UNO starts up].





Pastikan aturcara sebelum ini berada di dalam blok **[forever]**. Klik **[Upload]** dan buat pemerhatian pada kerlipan LED.





Menyimpan dan Membuka Fail Baru





Menyimpan dan Membuka Fail Baru



Klik [File] pada bar menu dan pilih [Save to your computer].



Pilih lokasi yang sesuai untuk menyimpan fail dan taipkan nama projek di ruangan "File name". Setelah itu, klik **[Save]**.



CABARAN LED!



Asas 2: Butang Tekan



Asas 2: Butang Tekan

Tahukah anda bahawa papan Maker UNO mempunyai butang tekan yang telah diwayarkan kepada pin 2?

Oleh kerana Maker UNO akan berada didalam kotak Kit RBT, maka butang tekan pada Maker UNO tidak boleh diakses dan memerlukan pendawaian luaran.

Asas 2: Butang Tekan

ADAM

Asas 2: Butang Tekan



- Perkakasan yang akan digunakan adalah butang tekan jenis 2 pin.
- Ia memberikan isyarat digital kepada Maker UNO.



ADAM

Asas 2: Butang Tekan

Pengaturcaraan bagi Butang Tekan







Asas 2: Butang Tekan

Pengaturcaraan bagi Butang Tekan


Pengaturcaraan bagi Butang Tekan

Muat naik aturcara anda ke Maker UNO dengan menekan butang 🕞 Upload .

Buat pemerhatian terhadap lampu LED sewaktu butang tekan diaktifkan.



Tahniah, anda telah berjaya mengaturcara butang tekan untuk menyalakan lampu dan menarik perhatian rakan sekeliling anda.

Namun begitu, orang di sekeliling tidak tahu bahawa Kit RBT tersebut berada dalam keadaan bersedia.

Bolehkah anda mengaturcara lampu berkelip dengan selang masa 0.1 saat pada sambungan LED Hijau sekiranya butang tekan tidak aktif?



Asas Rekabentuk Pengaturcaraan





Syarat dalam bentuk soalan ↓ 'ya' atau 'tidak'. **CARTA ALIR** MULA Ya Butang LED Merah ON ditekan? Tidak Tunggu 3 saat LED Hijau berkelip selang masa 0.1 saat LED Merah OFF





Pengaturcaraan bagi Struktur Kawalan Pilihan





Pengaturcaraan bagi Struktur Kawalan Pilihan

5





CABARAN BUTANG TEKAN!



Asas 3: Pembaz

6



Asas 3: Pembaz

Perkakasan Pembaz

- Perkakasan yang akan digunakan adalah pembaz piezoelektrik.
- Ia memerlukan denyutan dengan frekuensi tertentu untuk menghasilkan bunyi.
- Pembaz yang digunakan telah terbina dalam maker UNO disambung ke pin 8.









Penerangan

Anda boleh mengaturcara Maker UNO untuk memainkan lagu. Namun begitu, anda perlu mengaturcara mengikut setiap nota muzik bagi lagu itu.

Semakin tinggi kedudukan nota muzik pada staf muzik, semakin tinggi nada yang dimainkan.



Asas 3: Pembaz

ANNA



Keluarkan blok muzik sebanyak 6 unit lagi dan pilih nota muzik dan detik mengikut gambarajah di sebelah.

when push bu	itton at	pin 2	• pr			
📟 play note	C4 🔻	at pin	8 🔻	for	1 •	beats
📟 play note	C4 🔻	at pin	8 🔹	for	1 •	beats
📟 play note	G4 🔻	at pin	8 🔻	for	1 •	beats
📟 play note	G4 🔻	at pin	8 🕶	for	1 •	beats
📟 play note	A4 🔻	at pin	8 •	for	1 •	beats
💼 play note	A4 🔻	at pin	8 •	for	1 •	beats
📟 play note	G4 🔻	at pin	8 🔻	for	2 🔹	beats



Muat naik aturcara dan tekan suis bagi memainkan muzik pada Maker UNO anda.





Menulis Nota Muzik mengikut Jadual



Menulis Nota Muzik mengikut Jadual



Twinkle-twinkle Little Star



Asas 3: Pembaz



Salin aturcara disebelah mengikut blok bagi nota muzik dan detik tertentu.

Kita telah selesaikan 2 rangkap bagi lagu Twinkle-twinkle Little Star.

Mari kita sambung kepada rangkap ke-3 menggunakan Blok REPEAT kerana ianya akan diulang sebanyak 2 kali dalam lagu tersebut.

when push but	ton at	pin 2	• pr	essec		
🚍 play note	C4 🔻	at pin	8 🕶	for	1 •	beats
📟 play note	C4 🔹	at pin	8 🔻	for	1 •	beats
🧱 play note	G4 🔻	at pin	8 🕶	for	1 🔻	beats
🧱 play note	G4 🔻	at pin	8 🔻	for	1 •	beats
🧱 play note	A4 🔻	at pin	8 •	for	1 •	beats
🧰 play note	A4 🔻	at pin	8 🕶	for	1 •	beats
🧰 play note	G4 ▼	at pin	8 🔻	for	2 🔹	beats
🧰 play note	F4 🔻	at pin	8 🔻	for	1 💌	beats
🧰 play note	F4 🔻	at pin	8 💌	for	1 💌	beats
🧰 play note	E4 🔻	at pin	8 🔻	for	1 •	beats
🧰 play note	E4 🔻	at pin	8 🗸	for	1 🗸	beats
🚍 play note	D4 🔻	at pin	8 🔻	for	1 •	beats
🧱 play note	D4 🔻	at pin	8 🔻	for	1 •	beats
🧱 play note	C4 🔻	at pin	8 🔻	for	2 🔻	beats





Klik kategori **[Control]** dan pilih **[repeat]**. Ubah nilai repeat kepada 2 kali.

Salin aturcara bagi rangkap ke-3 nota muzik mengikut detik tertentu.

when Maker UNO starts up
■ play note C4 + at pin 8 + for 1 + beats
🚥 play note C4 + at pin 8 + for 1 + beats
play note G4 * at pin 8 * for 1 * beats
play note G4 + at pin 8 + for 1 + beats
m play note A4 + at pin 8 + for 1 + beats
play note A4 + at pin 8 + for 1 + beats
play note G4 * at pin 8 * for 2 * beats
play note F4 + at pin 8 + for 1 + beats
play note F4 * at pin 8 * for 1 * beats
play note E4 * at pin 8 * for 1 * beats
play note E4 + at pin 8 + for 1 + beats
play note D4 + at pin 8 + for 1 + beats
play note D4 • at pin 8 • for 1 • beats
play note C4 * at pin 8 * for 2 * beats
repeat 2
play note G4 • at pin 8 • for 1 • beats
play note G4 + at pin 8 + for 1 + beats
play note F4 + at pin 8 + for 1 + beats
play note F4 + at pin 8 + for 1 + beats
playnote E4 + at pin 8 + for 1 + beats
play note 54 * at pin 8 * for 1 * beats
play note D4 + at pin 8 + for 2 + beats





Setelah itu, salin semula bagi rangkap

ke-5 dan ke-6.

Rangkap ke-5 dan ke-6 mempunyai nota muzik yang sama dengan rangkap 1 dan 2.

Pengguna boleh menggunakan teknik 'duplicate' bagi mencepatkan proses menyalin nota muzik.





Muat turun aturcara dan tekan suis untuk mendengar muzik penuh bagi lagu Twinkle-twinkle Little Star.







CABARAN MUZIK!

Pernahkah anda mendengar lagu 'Are You Sleeping' sewaktu di pra sekolah? Mari kita aturcara Maker UNO bagi memainkan lagu tersebut mengikut not-not yang diberi.





Asas 4: Motor Servo

Perkakasan Motor Servo

Perkakasan yang akan digunakan adalah motor servo RC.

Motor servo digunakan untuk menggerakkan aci pada satu sudut yang tepat dalam julat 180°.
Warna Wayar Pin Maker UNO



Asas 4: Motor Servo

ANNA

Penentukuran bagi Motor Servo

Kebiasaannya, motor servo yang baru, tidak dipasang dengan servo horn. Oleh itu, pengguna perlu membuat penentukuran bagi mendapatkan sudut yang tepat sebelum memasang servo horn pada servo motor. Cara untuk membuat penentukuran adalah seperti berikut:



Tulis aturcara blok diagram di bawah untuk mendapatkan sudut 90° dan muat naik pada Maker UNO anda.





Pasang servo horn anda selari dengan servo motor seperti dalam gambarajah.

Skru servo horn jika perlu.





Kedudukan servo horn 90°



Bagi mengawal pergerakan servo motor, pengguna hanya perlu menyatakan nilai sudut yang perlu digerakkan dalam aturcara mBlock.



Struktur Kawalan Pilihan

Aturcara di atas adalah dalam struktur kawalan pilihan dimana sekiranya butang tekan diaktifkan, motor servo akan bergerak mengikut sudut yang telah ditentukan seperti dalam gambarajah.





Aturcara sebelum ini HANYA meletakkan nilai pada arahan blok servo. **MARI** kita bina struktur kawalan ulangan melibatkan sudut servo. Servo akan bergerak dari 0° ke 180° dan kembali semula ke 0°. Ini dikenali sebagai "servo sweep".



Bina blok diagram di atas dan muat turun ke Maker UNO untuk menguji kefungsian. Nilai O yang dimasukkan adalah nilai tetap. Kita perlu mengubah nilai tersebut tanpa melibatkan bantuan insani. Oleh itu, penggunaan pembolehubah (*variable*) akan diperkenalkan dalam pengaturcaraan.

Elakkan memusing servo horn motor menggunakan tangan kerana ianya boleh merosakkan motor tersebut.





Pada kategori [Variables], klik kotak [Make a Variable].



Satu paparan akan muncul. Taipkan nama pembolehubah yang sesuai dan klik OK.

Control Operators Waite for My Blocks	Events Control Operators Wariat S My Blocks New Variable	Variable New Variable		
Control Operators	Events Control Operators Variat S My Blocks	Variat S My Blocks		
Control Operators	Events Control Coperators Variat [s]			
Control Operators	Events Control Operators			
Control Operators	Events Control Coperators	Operators		
Control	Events Control	Operators		
	Events forever	Control		
set serve nin 9 angle as	Events forever	est servo pin 9 🗸	angle a	as 🕕

Cancel

OK



Kini, anda sudah mempunyai blok yang berwarna oren bagi mewakili sebarang penggunaan pembolehubah.





Bina blok diagram disebelah. Pembolehubah 'sudut' diperkenalkan dengan nilai awalan O. Jika butang tekan diaktifkan, servo akan bergerak pada nilai terkini 'sudut' iaitu O dan nilai itu ditambah dengan 1 menjadikan nilai 'sudut' terkini adalah 1. Nilai 'sudut' akan sentiasa ditambah sehingga 180 kali kerana menggunakan arahan repeat 180.







Aturcara dibawah menggerakkan servo dari 0° \rightarrow 180° \rightarrow 0° dengan selang masa 0.05 saat.







Pagar Keselamatan

20

Projek 1:

TAHNIAH! Anda telah berjaya menyelesaikan Asas 1 sehingga Asas 4.

Kini, anda telah bersedia untuk membina Projek 1 sehingga Projek 5 dengan panduan dari buku ini.

MARI kita mulakan untuk membina aturcara bagi Projek 1 iaitu Pagar Keselamatan.

Sila ikuti carta alir yang mempunyai struktur pilihan dan struktur ulangan di slaid seterusnya.



Projek 1: Pagar Keselamatan

Projek 1: Pagar Keselamatan adalah berasaskan kepada kawalan servo bagi menghalang orang luar dari memasuki halaman rumah. Pengguna di dalam rumah akan menekan butang bagi membolehkan tetamu yang dikenali untuk masuk ke kawasan halaman rumah.



Memeriksa reaksi butang sekiranya tidak ditekan



				2
when Maker UNO		irts	up	
forever				
if then				
else	ŀ			
	J			
<u> </u>				

Sediakan template struktur kawalan ulangan dan pilihan sekiranya butang tekan diaktifkan.



Sekiranya butang tidak ditekan, LED merah ON dan LED hijau OFF. Pagar dalam kedudukan menghalang.



Projek 1: Pagar Keselamatan

Memeriksa reaksi butang sekiranya ditekan



Sekiranya butang tekan diaktifkan, LED merah akan OFF manakala LED hijau akan ON.

Ada indikatif pembaz dan pagar akan dibuka selama 3 saat.

Setelah itu, pagar akan berada dalam kedudukan menghalang.



Projek 1: Pagar Keselamatan

Projek 2: Lintasan Pelican

berhentiii...

Wow! Anda telah berjaya untuk sampai ke Projek 2. Projek 2: Lintasan Pelican merupakan lintasan pada lampu isyarat bagi pejalan kaki dimana mereka perlu menekan butang untuk melintasi jalan tersebut.



Gambar Lintasan Pelican: (Sumber: https://www.bloomberg.com/ Puffins, Pelicans, and Toucans)



Projek 2: Lintasan Pelican

Carta Alir Projek 2: Lintasan Pelican



Daripada carta alir disebelah, didapati bahawa kesemua struktur yang dipelajari dalam RBT T5 digunakan iaitu:

- Struktur Kawalan Jujukan
- Struktur Kawalan Ulangan
- Struktur Kawalan Pilihan

Ketiga-tiga struktur tersebut biasa digunakan dalam pembinaan aturcara.



Projek 2: Lintasan Pelican

Memeriksa reaksi butang tekan



 Aturcara sentiasa memberi arahan untuk menghidupkan LED hijau supaya kereta bergerak sentiasa sekiranya butang tidak ditekan oleh pejalan kaki. UPLOAD DAN UJI

 Sekiranya butang ditekan, LED hijau akan padam dan LED kuning akan hidup untuk memaklumkan pemandu supaya bersedia untuk berhenti dalam masa 3 saat.

UPLOAD DAN UJI



Projek 2: Lintasan Pelican
Menambah jujukan bagi LED

		_				
when Maker	UNO st	arts up				
forever						
	_				_	_
if 🔤	push bu	tton at p	in 2 🔻	press	ed ti	hen
🚍 tum	OFF •	LED at	pin 11	•		
-			. 43			
tum		LED at p	oin 12			
wait 3	second	ds				
turo	OFF -	LED at a	nin 12		1	
- carri	OIT V					
📟 tum	ON 🔻	LED at p	oin 13	•	10	
wait 5	second	ls			- 22	
📟 tum	OFF •	LED at	pin 13	•		
repeat	5				11	
		1.1.1			1	
	•					
else						
🔤 tum	ON •	LED at p	oin 11			
	2					-
	-					

- Aturcara akan mengulangi untuk jujukan LED merah bagi tempoh masa 5 saat.
- Setelah itu, LED merah akan padam dan blok arahan ulangan bersyarat bagi 5 kali disediakan untuk kerlipan LED kuning.

UPLOAD DAN UJI

Tahukah anda bahawa nama lintasan Pelican adalah berasal dari nama Pelicon bermaksud 'Pedestrian Light Controlled'.



Projek 2: Lintasan Pelican

Membuat ulangan bagi LED kuning



- LED kuning akan berkelip dengan selang masa1saat.
- Jika ingin menambah kesan bunyi sewaktu LED kuning menyala, anda boleh melakukannya sewaktu LED kuning sedang menyala seperti dibawah.





Projek 2: Lintasan Pelican







Tahniah kerana berjaya menyiapkan dua projek dalam buku ini. Projek seterusnya adalah Projek 3: Pemasa 5 minit. Projek ini akan mengukur masa dengan menggunakan pergerakan servo sebagai ukuran saat dan nyalaan LED sebagai ukuran minit bagi maksimum 5 minit. Jom kita bina projek Pemasa 5 minit ini...



Gambar Pemasa Analog: (Sumber: <u>https://www.jjstech.com/</u> 60-Minute Analog Timer)



Gambar Pemasa Digital: (Sumber: <u>https://www.bigspoon.my</u> / Sunnex Digital Kitchen Timer)



Konsep Asas Projek Pemasa 5 Minit

- Dalam Asas 4: Jom Pusing-pusing, anda telah mempelajari tentang pergerakan servo. Ianya mampu bergerak dalam julat 180°.
- 2. Sekiranya julat tersebut ingin diwakili oleh nilai 60 saat, maka kita perlu mengira sudut yang perlu digerakkan bagi mewakili 1 saat iaitu:

60s

 Oleh itu, kita perlu menggerakkan sudut servo 3° sebanyak 60 kali mewakili nilai 1 minit. Jom kita bina aturcara berdasarkan kepada spesifikasi ini dahulu.





Carta Alir Projek 3: Pemasa 5 Minit



Projek 3: Pemasa 5 Minit

Daripada carta alir disebelah, didapati bahawa kesemua struktur yang dipelajari dalam RBT T5 digunakan iaitu:

- Struktur Kawalan Jujukan
- Struktur Kawalan Ulangan
- Struktur Kawalan Pilihan



Membuat tetapan awal servo dan LED



 Aturcara sentiasa memeriksa sekiranya butang ditekan.



- Membuat tetapan awal kedudukan servo pada 0° dan memberikan tempoh masa 1 saat untuk mencapai posisi itu.
- Menghidupkan LED merah untuk menyatakan sistem dalam keadaan sedia. UPLOAD DAN UJI



Menguji reaksi butang tekan



- Menyediakan pembolehubah 'sudut' mewakili sudut semasa dengan nilai awal 0.
- Menyediakan pembolehubah 'sudut/saat' dengan nilai awalan 3.' Ini adalah nilai tetap bagi 3°/saat. (180° / 60 saat = 3°/saat)
- Sekiranya butang ditekan, maka LED merah akan padam dan aturcara akan sentiasa berada dalam keadaan loop sentiasa. UPLOAD DAN UJI





- Aturcara akan sentiasa melakukan ulangan sebanyak 60 kali mewakili 60 saat. Isi kandungan ulangan itu adalah:
 - Menggerakkan servo kepada nilai semasa sudut.
 - Menunggu 1 saat.
 - Menambah nilai semasa sudut kepada 3.
 - Membunyikan nota D4 pada detik 1/16.
- Setelah selesai ulangan 60 kali, nilai pembolehubah sudut/saat akan diubah dari 3 menjadi -3.
- Aturcara akan mengulangi dengan menggunakan nilai sudut/masa yang baru.
- Setiap kali selesai 60 ulangan, nilai
 - pembolehubah sudut/masa akan disongsangkan.

UPLOAD DAN UJI



4. Setelah servo mencapai nilai 180°, kita perlu membuat paparan bagi minit. Cadangan paparan bagi minit dengan menggunakan 3 LED adalah seperti di bawah:



5. Paparan maksimum yang boleh dibuat oleh 3 LED adalah 5 minit sahaja. Jom sambung aturcara untuk membuat paparan minit menggunakan LED.



Memeriksa nilai pembolehubah minit



- Menyediakan pembolehubah minit dengan nilai awalan 0.
- Menambah nilai minit setiap kali selesai ulangan 60.
- Memeriksa nilai pembolehubah minit. Jika:
 - Nilai minit = 1, hidupkan LED merah





Memeriksa nilai pembolehubah minit

0



- Menyediakan pembolehubah minit dengan nilai awalan O.
- Memeriksa nilai pembolehubah minit. Jika:
 - Nilai minit = 1, hidupkan LED merah
 - Nilai minit = 2, hidupkan LED merah + kuning
 - Nilai minit = 3, hidupkan LED kuning
 - Nilai minit = 4, hidupkan LED kuning + hijau
 - Nilai minit = 5, hidupkan LED hijau

UPLOAD DAN UJI



Membuat Penggera sebagai indikasi Tamat 5 minit

 Setelah mencapai minit ke-5, aturcara akan menghidupkan bunyi dua nota C4 dan D4 bagi memberikan makluman bahawa masa telah tamat.



Apabila pemasa telah mencapai minit ke-5, pembaz akan sentiasa berbunyi. Bolehkah anda mengubahsuai sekiranya butang ditekan, maka ketiga-tiga LED akan menyala dan pembaz tidak berbunyi?

• Tambahan pada bahagian minit ke-5, sekiranya butang ditekan, maka aturcara akan dimasukkan dalam struktur kawalan ulangan bagi paparan ketiga-tiga LED. (Mod senyap)







Aturcara Lengkap bagi Pemasa 5 Minit (gambaran penuh)





Projek 3: Pemasa 5 Minit



Aturcara Lengkap bagi Pemasa 5 Minit (gambaran zoom)





Apakah yang akan dibina menggunakan kit RBT T5?

Dengan menggunakan kit RBT T5, kita akan membina sebuah permainan yang akan menguji reaksi pengguna secara visual dan tindakbalas motor.

Permainan ini akan bermula dengan membuat kerlipan LED dari merah, kuning, hijau, kuning dan mengulangi jujukan ini mengikut selang masa dari tetapan awal iaitu 0.5 saat.

Pemain akan menekan butang sewaktu nyalaan LED berwarna hijau.

Sekiranya BERJAYA, masa asal iaitu 0.5 saat akan ditolak 0.05 saat menjadikan kadar kerlipan menjadi lebih cepat. Servo motor pula akan bergerak kepada 10° mengikut jam untuk dijadikan paparan markah pemain.

Pengguna akan sentiasa mengulangi langkah diatas dan setiap kali berjaya, masa akan menjadi semakin cepat sehingga ia mencapai selang masa minimum iaitu 0.15 saat dan kekal dengan masa tersebut (had maksimum mod).

Sekiranya GAGAL, bunyi muzik menandakan kegagalan dan masa serta posisi motor servo akan ditetapkan semula kepada 0.5 saat dam 180°.



Carta Alir Projek 4: Siapa Cepat?



Daripada carta alir disebelah, didapati bahawa kesemua struktur yang dipelajari dalam RBT T5 digunakan iaitu:

- Struktur Kawalan Jujukan
 - Struktur Kawalan Ulangan
 - Struktur Kawalan Pilihan



Asas Kerlipan LED

1



Aturcara dimulakan dengan kerlipan LED dwi arah dari merah ke hijau dan kembali semula ke merah dengan selang masa 0.5 saat. Pastikan bahawa HANYA satu LED yang menyala pada setiap masa dengan memberikan arahan LOW pada LED sebelumnya. UPLOAD DAN UJI 2



Asas Kerlipan LED



- Memperkenalkan pembolehubah dikenali sebagai 'masa' yang mempunyai nilai awalan 0.5 saat.
- Semua nilai lengahan masa (delay) yang sebelum ini menggunakan nilai tetap iaitu 0.5 saat digantikan dengan nilai pembolehubah bernama 'masa'.
- 4. Ini adalah kerana nilai pembolehubah **'masa'** akan dimanipulasi untuk tujuan mod permainan ini.

UPLOAD DAN UJI



Reaksi bagi Butang Tekan



- Membuat pengujian input dengan memeriksa sekiranya butang ditekan, maka bunyi akan dihasilkan untuk memberi maklumbalas kepada pengguna.
- Pada masa yang sama, nilai pembolehubah bagi 'masa' ditolak dengan 0.05 saat.
- Oleh itu, setiap kali butang ditekan, masa bagi kerlipan akan dikurangkan menjadikan kerlipan lebih cepat dari sebelumnya.

UPLOAD DAN UJI



Reaksi bagi Butang Tekan



- 8. Masalah aturcara sebelum ini adalah sekiranya butang sentiasa ditekan, maka nilai pemboleubah 'masa' akan sentiasa ditolak. Namun begitu, nilai tersebut boleh menjadi negatif dan lengahan masa menjadi tidak logik.
- 9. Oleh itu, pengguna perlu membuat limitasi bagi pembolehubah 'masa' dengan memeriksa sekiranya nilai masa kurang daripada 0.15 saat, maka suatu bunyi bagi memaklumkan pengguna bahawa nilai minimum telah dicapai dan menjadikan nilai pembolehubah 'masa' sebagai nilai tetap 0.15 saat.

UPLOAD DAN UJI





Projek 4: Siapa Cepat

Mod Permainan

- 10. Sekiranya pemain dapat menekan butang sewaktu LED menyala pada warna hijau, maka pemain akan meneruskan permainan pada mod lain yang memerlukan tindakbalas lebih cepat berbanding sebelumnya.
- Objektif seterusnya adalah untuk menentukan bagaimana untuk mengetahui sama ada pemain menekan ketika warna LED hijau menyala atau sebaliknya.
- 12. Pembolehubah bernama **'next'** diperkenalkan dengan nilai awalan adalah 0.
- 13. Pembolehubah 'next' dengan nilai 1 diletakkan pada bahagian LED hijau menyala manakala pada bahagian LED merah menyala pula, nilai 'next' ditetapkan dengan nilai 0. UPLOAD DAN UJI



Mod Permainan



- 14. Pada bahagian butang tekan, aturcara akan memeriksa jika pengguna menekan ketika nilai 'next' adalah 1, maka suatu bunyi akan dihasilkan dan nilai pembolehubah 'masa' ditolak dengan nilai tetap 0.05 saat. (Pemain akan ke tahap permainan seterusnya).
- 15. Sekiranya pengguna menekan butang ketika nilai 'next' adalah 0, maka suatu aturcara akan dibuat bagi memberi indikasi bahawa pengguna telah GAGAL menekan butang ketika LED berwarna hijau. (Aturcara akan dibuat pada langkah berikutnya)

UPLOAD DAN UJI





Mod Permainan

- 16. Aturcara ditambah pada bahagian pengguna menekan butang selain daripada nyalaan LED hijau iaitu:
 - a. Membunyikan pembaz bagi GAGAL.
 - Membuat kerlipan semua LED untuk 3 kali dengan selang masa 0.3 saat.

UPLOAD DAN UJI





Pemarkahan

- 17. Pemeriksaan bagi pengguna menekan butang sewaktu nyalaan LED hijau telah dibuat. Kini pengguna perlu membuat indikasi pemarkahan bagi permainan ini.
- 18. Indikasi pemarkahan akan dipaparkan pada tahap servo horn.
- 19. Pembolehubah bernama **'markah'** diperkenalkan dengan nilai awalan 180 mewakili nilai sudut pada servo.
- 20. Di awal permainan, servo akan digerakkan pada posisi sudut 180° (palang menunjukkan pada arah kiri) UPLOAD DAN UJI





Pemarkahan

- Sekiranya pengguna menekan butang pada nyalaan LED hijau, nilai sudut motor servo akan ditolak dengan nilai 10° (palang akan bergerak arah jam untuk 10°).
- 22. Bagi nyalaan selain LED hijau pula, penambahan bagi membuat tetapan semula nilai pembolehubah bagi markah dan masa untuk memulakan semula permainan dibuat di akhir pernyataan kerlipan LED bagi GAGAL. UPLOAD DAN UJI





Projek 4: Siapa Cepat



Aturcara Lengkap bagi Siapa Cepat









Metronom adalah bahasa gabungan daripada Yunani Kuno di mana perkataan métron bermaksud ukuran dan perkataan némo pula bermaksud diuruskan sendiri. Oleh itu, gabungan perkataan ini menghasilkan ukuran yang diuruskan sendiri dalam konteks masa.

Metronom merupakan peranti yang menghasilkan bunyi klik yang boleh didengar atau sebarang bunyi yang boleh dihasilkan pada selang masa tetap yang boleh ditentukan oleh pengguna. Selang masa bunyi ini dikenali sebagai bpm iaitu *beats per minute*.

Metronom boleh juga mempunyai gerakan visual dan bunyi pada masa yang sama. Ianya biasa digunakan oleh ahli muzik untuk berlatih bermain alatan muzik mengikut nadi biasa.



Gambar Metronom: (Sumber: https://www.musicradar.com)



Apakah Metronom Mekanikal?



Metronom mekanikal mempunyai bentuk seperti piramid, dengan bandul berayun di tengah. Bandul berayun ke kiri ke kanan, serupa dengan pengelap cermin depan, dan metronom mengeluarkan bunyi klik setiap kali bandul melepasi bahagian tengah peranti.

Gambar Metronom: (Sumber: https://www.ubuy.com.my / Hoseyin Mechanical Metronome)



Apakah yang akan dibina menggunakan kit RBT T5?

Dengan menggunakan kit RBT T5, kita akan membina metronom mekanikal melalui pergerakan servo motor dalam julat 90° yang boleh ditetapkan pergerakannya melalui butang tekan untuk membuat tetapan bagi 2 jenis bpm iaitu 40 dan 60 bpm.

Setiap kali pergerakan servo mencapai sudut 90° iaitu titik tengah bagi hayunan servo, suatu bunyi klik akan dihasilkan untuk memberi makluman bahawa bunyi tersebut adalah tetapan bpm yang telah dipilih tadi.





Carta Alir Projek 5: Metronom Mekanikal



Daripada carta alir disebelah, didapati bahawa kesemua struktur yang dipelajari dalam RBT T5 digunakan iaitu:

- Struktur Kawalan Jujukan
- Struktur Kawalan Ulangan
- Struktur Kawalan Pilihan



Penentukuran sudut 90° pada Servo motor



- Aturcara dimulakan dengan menggerakkan motor servo kepada posisi 90°.
- 2. Setelah itu, pengguna akan mencabut servo horn yang ada pada kit RBT T5 dan meletakkannya seperti dalam gambarajah dibawah. UPLOAD DAN UJI





Menggerakkan motor servo ke arah kiri 180°





 Pembolehubah bernama 'posisiServo' diperkenalkan pada aturcara dan nilai tetap 90° tadi diganti dengan pembolehubah 'posisiServo'.

UPLOAD DAN UJI

 Servo digerakkan mengikut nilai pembolehubah 'posisiServo'. Nilai awalan 'posisiServo' ditetapkan kepada 45. Didalam struktur kawalan ulangan, aturcara diulang sebanyak 90 kali untuk melakukan pergerakan servo yang ditambah dengan nilai 1 setiap kali ulangan menjadikannya 45° + 90° = 135°. (Julat 90°) UPLOAD DAN UJI


Menggerakkan motor servo ke arah kanan 180°



- Setelah itu, aturcara pada bahagian 'REPEAT' disalin dan diletakkan dibawahnya untuk memberi arahan kepada servo bagi menggerakkannya kepada lawan arah.
- Pastikan bahawa fungsi matematik adalah menggunakan simbol tolak kepada 1° untuk 90 kali ulangan. UPLOAD DAN UJI





Bunyi klik pada 90°

- Aturcara seterusnya adalah untuk memeriksa sama ada nilai pembolehubah 'posisiServo' telah mencapai 90° bagi kedua-dua pergerakan kiri dan kanan servo.
- Sekiranya nilai 90° telah tercapai, bunyikan klik dengan detik 1/16 untuk mengurangkan gangguan pada tempo pergerakan servo.

UPLOAD DAN UJI





Visual LED pada 90°

10. Untuk paparan visual, LED akan bertukar warna apabila mencapai nilai sudut 90° diantara LED merah dan hijau. Ianya diletakkan di dalam arahan pemeriksaan sekiranya pembolehubah 'posisiServo' mencapai sudut 90°. UPLOAD DAN UJI





Kiraan BPM & beatDuration

- Pembolehubah bernama 'beatDuration' dan 'tempo' diperkenalkan dalam aturcara.
- 12. Pembolehubah 'beatDuration' akan menentukan jenis tetapan bpm yang akan digunakan dalam aturcara. Pengguna boleh merujuk jadual di bawah bagi bpm dan 'beatDuration'.

UPLOAD DAN UJI

BPM	40	60
beatDuration (sec)	1.5	1

Rujukan dari https://www.omnicalculator.com/other/bpm

 Kiraan matematik untuk menentukan nilai pembolehubah 'beatDuration' adalah seperti berikut:

beatDuration = 60 ÷ BPM





- Pembolehubah bernama 'mod' yang mempunyai nilai awalan 0 diperkenalkan dalam aturcara Ianya berfungsi sebagai penentu mod bagi 40 atau 60 bpm.
- 15. Arahan bagi menentukan nilai tempo diletakkan dalam blok FOREVER untuk memeriksa sebarang perubahan nilai dari pembolehubah 'beatDuration' yang akan didapati daripada pengguna melalui butang tekan.

UPLOAD DAN UJI





- 16. Sekiranya butang ditekan, LED warna kuning akan menyala menunjukkan telah masuk untuk penukaran nilai **'mod'**.
- 17. Setiap kali butang ditekan, nilai **'mod'** akan ditambah dengan nilai 1. Ini akan membolehkan pengguna untuk mengubah mod berdasarkan kepada perbezaan nilai.
- Aturcara memeriksa nilai semasa bagi pembolehubah 'mod'. Sekiranya syarat adalah benar, ia akan menetapkan nilai pembolehubah 'beatDuration' kepada tetapan tertentu bagi 40 atau 60 bpm.
- 19. Buat sementara waktu, hanya bpm 40 iaitu 1.5 saat bagi **'beatDuration'** ditetapkan untuk diuji dahulu. UPLOAD DAN UJI





20. Menambah bunyi untuk mewakili nilai pembolehubah **'mod'**. Ia akan berbunyi mengikut bilangan semasa **'mod'**. Ini akan memudahkan pengguna untuk mengetahui jenis mod yang

digunakan. [

UPLOAD DAN UJI





21. Setelah menguji butang tekan, maka pengguna sudah boleh menambah mod bagi bpm 60 pula, dengan hanya membuat salinan pada bahagian IF untuk nilai mod 2 dan mengubah nilai mod dan beatDuration mengikut jadual sebelum ini.

UPLOAD DAN UJI





Membuat limitasi bagi nilai mod

- Jika butang ditekan sentiasa, nilai mod akan sentiasa bertambah. Namun begitu, sebagai pengguna, kita ingin mod setelah 2 menjadi nilai 1 semula supaya pengguna tidak perlu untuk menekan butang RESET pada Maker UNO.
- Oleh itu, arahan sekiranya nilai 'mod' adalah 3 diperkenalkan untuk mengembalikan nilai tersebut kepada nilai 1.
- 23. Ianya diletakkan di bahagian atas kerana sekiranya ia diletakkan di bahagian bawah bagi 'mod' dengan nilai 3, ia tidak akan mengubah nilai 'beatDuration' kerana syarat bagi pemeriksaan 'mod' dengan nilai 1 adalah di bahagian atas.
- 24. Oleh itu, penyusunan aturcara bagi syarat perlu diteliti sebaiknya.



UPLOAD DAN UJI





Aturcara Lengkap bagi Metronom Mekanikal



